function dy=defor\_xi(~,y)

global l1 l2 Jb

dy=zeros(2,1);

%stretch of dashpot

dy(1)=Jb\*y(1)\*((l1^2\*y(1)^(-2)-y(1)^2\*y(2)^2\*(l1\*l2)^(-2))-(l2^2\*y(2)^(-2)-y(1)^2\*y(2)^2\*(l1\*l2)^(-2))/2)/(Jb-l1^2\*y(1)^(-2)-l2^2\*y(2)^(-2)-y(1)^2\*y(1)^2\*(l1\*l2)^(-2)+3)/3;

dy(2)=Jb\*y(2)\*((l2^2\*y(2)^(-2)-y(1)^2\*y(2)^2\*(l1\*l2)^(-2))-(l1^2\*y(1)^(-2)-y(1)^2\*y(2)^2\*(l1\*l2)^(-2))/2)/(Jb-l1^2\*y(1)^(-2)-l2^2\*y(2)^(-2)-y(1)^2\*y(1)^2\*(l1\*l2)^(-2)+3)/3;

end